



实测数据较为稳定，通信距离较长。

停止位：默认停止位为一位与两位，默认为两位停止位。

03H 命令：可以读取当前转速值，扭矩值与功率值等。

05H 命令：可以完成清零，恢复出厂操作。

10H 命令：可以修改系数，滤波，小数点等。

通信实例：nn 为机码，crc0 为 CRC 校验的低位，crc1 为 CRC 校验的高位。使用 Commix 软件可以自动计算校验码，且 PLC 大部分自带数据校验功能。

#### 03H 功能码实例

发送：nn 03 00 00 00 02 crc0 crc1 读取扭矩测量值(long)

返回：nn 03 04 d1 d2 d3 d4 crc0 crc1 (d1-d4 扭矩测量数据)

#### 05H 功能码实例

发送：nn 05 00 00 ff 00 crc0 crc1 (清零操作)

返回：nn 05 00 00 ff 00 crc0 crc1

#### 10H 功能码实例

发送：nn 10 00 06 00 02 04 d1 d2 d3 d4 crc0 crc1 (修改滤波) d1-d4 为滤波值，高位在前

返回：nn 10 00 06 00 02 crc0 crc1

(10H 命令下，清零与恢复出厂，d1-d4 写入 00 00 00 01 即可)

地址	参数名称	支持指令	简要描述
06H	数字滤波	03H,10H	滤波值越大，数据越稳定，但变化较为缓慢。
08H	小数点	03H,10H	显示小数点位，默认为 2
0AH	开机清零	03H,10H	0：不清零 1：清零
0CH	变送零点	03H,10H	变送硬件零点输出
0EH	变送满度	03H,10H	变送满偏硬件输出值
10H	变送量程	03H,10H	传感器量程输入
12H	转矩方向	03H,10H	转矩方向的改变
14H	通信速率	03H,10H	波特率，1--9600, 2--14400, 3--19200, 4--38400
16H	通信机码	03H,10H	初始值为 1，根据需求修改
18H	停止位	03H,10H	0：2 位停止位 1：1 位停止位
1AH	系数	03H,10H	实物趋近标定完的结果，不建议修改
00H	清零	05H,10H	建立新的零点
02H	恢复出厂设置	05H,10H	清除用户修改的数据
00H	扭矩值	03H	当前输出扭矩，单位为 NM
02H	转速	03H	当前转速，单位为 RPM
04H	功率/10W	03H	当前输出功率，单位为 KW